

# CONDOR / CONDOR XL

Other use of the device is outside the permitted purpose and can not be guaranteed by the manufacturer.

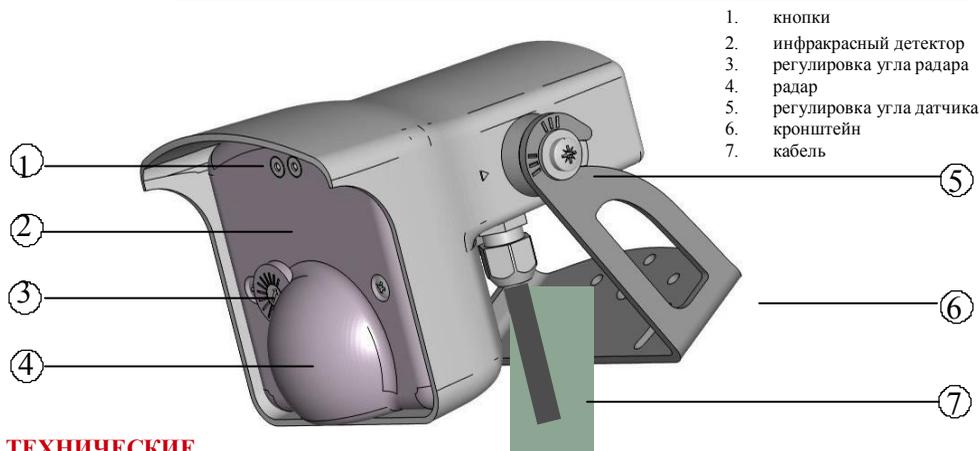
The manufacturer cannot be held responsible for incorrect installations or inappropriate adjustments of the sensor.

Датчик движения и присутствия для промышленных автоматических ворот

CONDOR: высота (3.5 - 6 m)

CONDOR XL: высота (2 - 3.5 m)

## ОПИСАНИЕ



## ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

|                                |   |
|--------------------------------|---|
| напряжение питания:            | 12V to 24V AC $\pm 10\%$ ; 12V to 24V DC $+10\%$ / $-3\%$           |
| потребляемая мощность:         | < 3.5 W / VA  |
| частота питающей сети:         | 50 to 60 Hz   |
| Output:                        | 2 реле (без потенциальных переключающий контакт)                    |
| Мах. напряжение на контактах:  | 42 V AC/DC  |
| Мах. ток на контактах:         | 1 A (resistive)   |
| Мах. Мощность переключения     | 30 W (DC) / 48 VA (AC)  |
| Задержка срабатывания датчика: | 0.5 s   |
| Высота установки:              | CONDOR: 3.5 m - 6 m; CONDOR XL: 2 m - 3.5 m*                        |
| Рабочий диапазон температур:   | from $-30\text{ }^{\circ}\text{C}$ to $+60\text{ }^{\circ}\text{C}$ |
| влажность:                     | 0 - 95% без конденсации   |
| степень защиты:                | IP65  |
| размеры:                       | 127 mm (L) x 102 mm (H) x 96 mm (W)                                 |
| материал:                      | ABS and polycarbonate   |
| вес:                           | 400 g   |
| длина кабеля:                  | 10 m  |
| Соответствие норм:             | R&TTE 1999/5/EC; EMC 2004/108/EC                                    |

|                             |   |   |
|-----------------------------|---|---|
|                             |  |  |
| технология:                 | Микроволновый радар   | Инфракрасный радар  |
| частота/длина волны         | 24.150 GHz  | 875 nm  |
| чувствительность приемника: | < 5 mW/cmI  | < 250 mW/ml   |
| вид обнаружения:            | движение  | Движение и присутствие  |
| зона обнаружения:           | CONDOR: 4 x 5 m ; CONDOR XL: 4 x 2 m**  | 4 m x 4 m (emitting spots***)   |
| Min. detection speed:       | 5 cm/s  | 5 cm/s to activate detection  |
| Время реакции:              | 100 ms  | 250 ms  |
| Угол наклона:               | $-8^{\circ}$ - $22^{\circ}$ (relative to sensor front face)                         | $15^{\circ}$ - $45^{\circ}$   |

Технические характеристики могут быть изменены

\* depending on size and nature of target

\*\* measured at  $30^{\circ}$ , field size 9, mounting height: 5 m, XL: 3.5 m

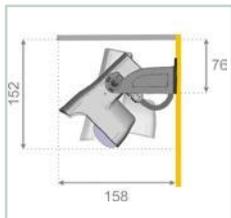
\*\*\* zone detected by spotfinder, slightly bigger than actual detection field

без предварительного уведомления

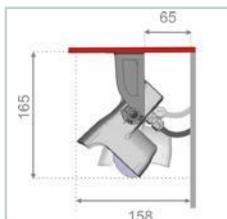
## LED- СИГНАЛ

|  |  |   |                   |
|--|--|---|-------------------|
|  | Обнаружение движения<br>Длительность индикации |  | LED мигает        |
|  | Обнаружение присутствия<br>Параметры индикации |  | LED быстро мигает |
|  | Настройка                                      |  | LED выключен      |

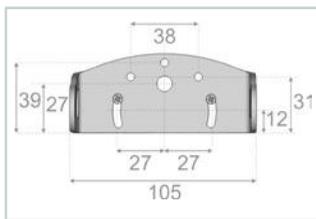
## Размеры (в мм)



Настенный монтаж



Потолочный монтаж



Размеры кронштейна

## ПРАВИЛА ТЕХНИКИ БЕЗОПАСНОСТИ



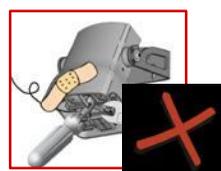
Только обученный и квалифицированный персонал может устанавливать и настраивать датчик.



После установки сохраните код доступа для блокировки датчика.



Проверьте правильность функционирования перед тем как покинуть помещение



При несанкционированном доступе к устройству **гарантия аннулируется!**

Производитель ворот отвечает за оценку рисков и установку датчиков.

Ворота производятся в соответствии с действующими национальными и международными нормами и стандартами по безопасности .

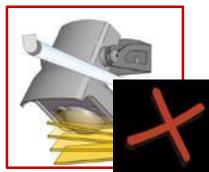
## СОВЕТЫ ПО МОНТАЖУ



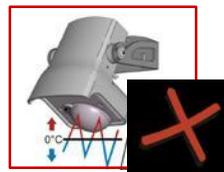
Не закрывайте датчик!



Избегайте сильных вибраций!



Избегайте близости неоновых ламп и движущихся объектов.



Не подвергайте датчик резким температурным изменениям.

## ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПУЛЬТА ДУ



После разблокировки, красный светодиод мигает и датчик настраивается с помощью ДУ или



Если красный светодиод мигает быстро после разблокировки, введите Код доступа от 1 до 4 цифр.

Если вы не знаете код доступа, выключить и включить питание. В течение 1 минуты, Вы можете получить доступ датчику без введения кода доступа

### РЕГУЛИРОВКА 1 И БОЛЕЕ ПАРАМЕТРОВ.



### ПРОВЕРКА НАСТРОЕК



Количество вспышек  
указывает **номер**  
выбранного параметра

Количество вспышек  
указывает **значение**  
выбранного параметра

### ВОЗВРАТ К ЗАВОДСКИМ НАСТРОЙКАМ



### СОХРАНЕНИЕ КОДА ДОСТУПА

Код доступа рекомендуется для датчиков, установленных рядом друг с другом.



### УДАЛЕНИЕ КОДА ДОСТУПА



Если вы не знаете код доступа надо выключить и включить питание.

В течение 1 минуты Вы можете получить доступ к датчику без введения кода доступа.

## МОНТАЖ



1  
Снимите кронштейн с датчика.  
Простерлите 2 отверстия соответственно.  
Надёжно закрепите кронштейн.



2  
Установите датчик на кронштейн и закрепите винтами.

## ПОДКЛЮЧЕНИЕ

|    |         |                  |
|----|---------|------------------|
| GN | 12-24 V |                  |
| BN | AC-DC   | ИСТОЧНИК ПИТАНИЯ |
| WH | COM     | ВЫХОД РАДАРА     |
| YE | NO      | Сигнал движения  |
| GY | NC      |                  |
| PK | COM     | Инфракрасный     |
| VT | NC      | выход            |
| BK | NO      | наличие сигнала  |

ИСТОЧНИК ПИТАНИЯ

ВЫХОД РАДАРА

Сигнал движения

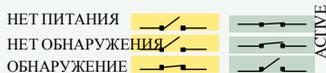
Инфракрасный

выход  
наличие сигнала

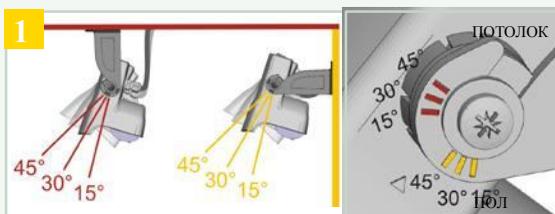


Подключите провода к контроллеру.

Выберете тип контакта .



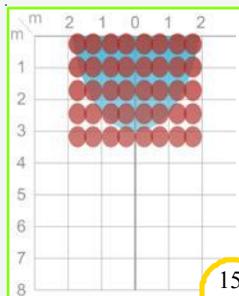
## УГОЛ ДАТЧИКА



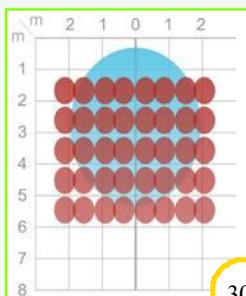
1  
Отрегулируйте угол датчика для позиции  
определения полей.



2  
Надёжно закрепите винтами.

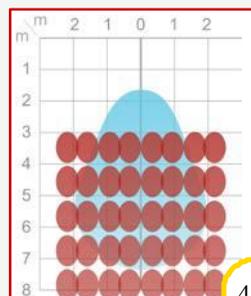


15°



РЕКОМЕНДУЕТСЯ

30°



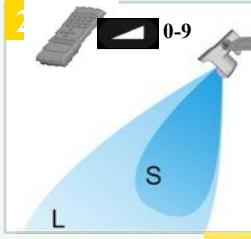
НЕ РЕКОМЕНДУЕТСЯ

45°

## ЗОНА ОБНАРУЖЕНИЯ РАДАРА

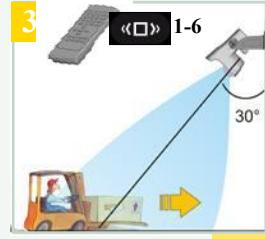


При вращении этого винта угол обнаружения меняется (от  $-8^\circ$  до  $+22^\circ$ ).



Отрегулируйте размер зоны обнаружения.

р. 6

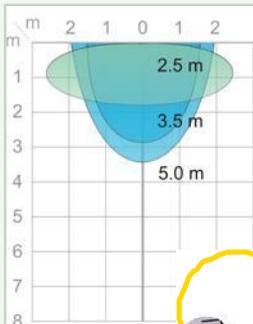


Выберите необходимый фильтр обнаружения.

р. 6

Полный угол составляет сумму угла датчика и угла поля радара..

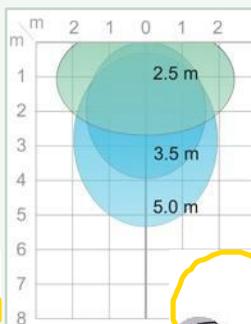
CONDOR CONDOR XL



Угол датчика:  $30^\circ$

Угол поля радара:  $-8^\circ$

Полный угол:  $22^\circ$

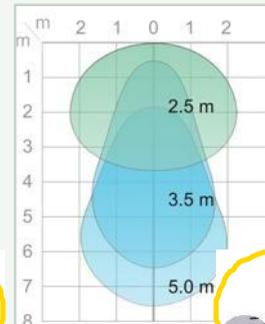


Угол датчика:  $30^\circ$

Угол поля радара:  $0^\circ$

Полный угол:  $30^\circ$

Полный угол = угол датчика



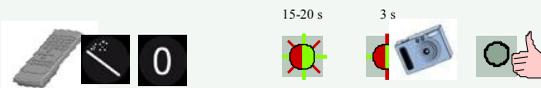
Угол датчика:  $30^\circ$

Угол поля радара:  $+11^\circ$

Полный угол:  $41^\circ$

Все размеры поля обнаружения измеряются в конкретных условиях и при размере поля 9.

## НАСТРОЙКА



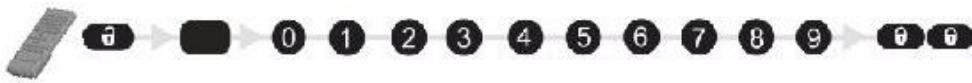
Настройка происходит как показано на картинке.

**ВЫЙДИТЕ ИЗ ЗОНЫ ОБНАРУЖЕНИЯ НЕ ОСТАВЛЯЙТЕ В НЕЙ ПОСТОРОННИЕ ПРЕДМЕТЫ..**

Датчик запускает настройку после первого включения и после каждого отключения питания.

**ВАЖНО!** Проверьте правильность функционирования, перед тем как покинуть помещение.

## Параметры управления с пульта ДУ



|  |  |     |          |  |     |      |   |   |          |    |     |
|--|--|-----|----------|--|-----|------|---|---|----------|----|-----|
| РАЗМЕР ПОЛЯ  |  | XXS | XS       | S  | >   | >    | > | > | <b>L</b> | XL | XXL |
| ФИЛЬТР ОБНАРУЖЕНИЯ   |  |     | <b>1</b> | 2  | 3   | 4    | 5 | 6 |          |    |     |
| Обнаружение ВСЕХ ЦЕЛЕЙ (пешеходов и параллельное движение)             |  |     |          | Обнаружение только ПРИБЛИЖАЮЩИХСЯ объектов (пешеходов и параллельное движение не обнаруживает + фильтр)  |     |      |   |   |          |    |     |
| 1 никакого конкретного фильтра   |  |     |          | 3 если общий угол $\pm 15^\circ$   |     |      |   |   |          |    |     |
| 2 фильтр защиты от помех (рекомендуется при вибрациях, осадках и т.д.) |  |     |          | 4 если общий угол $\pm 30^\circ$   |     |      |   |   |          |    |     |
|  |  |     |          | 5 если общий угол $\pm 45^\circ$   |     |      |   |   |          |    |     |
|  |  |     |          | 6 если общий угол $> 45^\circ$   |     |      |   |   |          |    |     |
|  |  |     |          | <b>ТИП:</b> всегда проверяйте, чтобы выбранное значение было оптимальным!<br>Высота установки, размеры и свойства объекта могут влиять на обнаружение.<br>Использование фильтра обнаружения увеличивает время реакции датчика. |     |      |   |   |          |    |     |
| РЕЖИМ ОБНАРУЖЕНИЯ  |  |     | bi       | <b>uni</b>   | uni | AWAY |   |   |          |    |     |
|  |  |     |          | bi = на датчик – от датчика<br>uni = на датчик<br>uni AWAY = от датчика  |     |      |   |   |          |    |     |

|                        |           |                    |                     |                   |                               |                              |                   |                     |        |   |
|------------------------|-----------|--------------------|---------------------|-------------------|-------------------------------|------------------------------|-------------------|---------------------|--------|---|
| ПЕРЕНАПРАВЛЕНИЕ ВЫХОДА | <b>F1</b> | <b>сигнал движ</b> | движ + ИК сиг входа | движ + ИК сиг вых | движ + frontal ir entry pulse | движ + frontal ir exit pulse | движ + ИК сиг общ | движ + ИК сиг огран | RELX 1 | Смотрите подробные Инструкции по применению |
|                        |           | наличие            | наличие             | наличие           | наличие                       | наличие                      | наличие           | наличие             | RELX 2 |   |

|                        |           |          |       |             |       |        |        |     |        |            |                                 |
|------------------------|-----------|----------|-------|-------------|-------|--------|--------|-----|--------|------------|---------------------------------|
| ЧАСТОТА                |           | <b>A</b> | B     |             |       |        |        |     |        |            |                                 |
| МАКС ВРЕМЯ ОБНАРУЖЕНИЯ |           | 30 s     | 1 min | 2 min       | 5 min | 10 min | 20 min | 1 h | 1 h 30 | <b>2 h</b> | $\infty$ *                      |
| ИК ЗАЩИТА ОТ ПОМЕХ     |           |          | низк  | <b>норм</b> | высок |        |        |     |        |            |                                 |
| МИН РАЗМЕР ОБЪЕКТА     | <b>F2</b> |          |       |             |       |        |        |     |        |            | Положение цели в поле случайно. |
| ИК-ОБЛАСТЬ ОБНАР.      | <b>BE</b> |          |       |             |       |        |        |     |        |            |                                 |

ЗАВОДСКИЕ НАСТРОЙКИ    УСТАНОВКА ЗАВОДСК. НАСТРОЕК: **9**

**ВАЖНО!** После окончания всех регулировок запустите настройку ( SETUP). **0**

## Устранение проблем

|      |   |   |  |
|------|---|---|--|
|      | Ворота закрыты<br>Светодиод ВЫКЛ  | Питание датчика ВЫКЛ.   | 1 Проверьте проводку и источник питания.   |
|      | ИК датчик не реагирует.   | Мощность ИК излучения низкая для данной высоты установки.                             | 1 Заново проведите установку (setup)<br>Выйдя из зоны обнаружения !  |
|      | Ворота открываются самопроизвольно.   | Датчик срабатывает на капли дождя или вибрацию.                                       | 1 Убедитесь что режим обнаружения однонаправленный.<br>2 Увеличьте параметры фильтра обнаружения.  |
|      |   | Датчик установлен неправильно.  | 1 Надёжно закрепите датчик.  |
|      |   | В средах с высокой отражающей способностью датчик видит объекты вне поля обнаружения. | 1 Измените угол антенны.<br>2 Уменьшите размер поля обнаружения.<br>3 Увеличьте параметры фильтра обнаружения .  |
|      | Датчик обнаруживает пешеходов, хотя фильтр настроен на транспортные средства. | Значение параметров фильтра не оптимально.  | 1 Увеличьте значение параметров.<br>2 Уменьшите значение угла датчика.<br>3 Увеличьте высоту установки датчика.  |
| <br> | Ворота открываются и закрываются постоянно.                                   | Работа датчика нарушается при движении ворот или от вибраций при движении ворот.      | 1 Убедитесь что датчик закреплён правильно.<br>2 Убедитесь что режим обнаружения однонаправленный.<br>3 Увеличьте угол датчика и/или угол радара.<br>4 Увеличьте значение фильтра обнаружения.<br>5 Уменьшите размер поля. |
|      | Беспричинные случайные обнаружения.   | Датчик срабатывает На дождь или лампы.  | 1 Установите помехозащиту ИК радара на уровень 3 .   |
|      |   | Датчик установлен неправильно.  | 1 Надёжно закрепите датчик.  |
|      | После установки красный светодиод горит постоянно.                            | Не выполнена установка ИК датчика.  | 1 Выйдите из поля обнаружения.<br>и заново выполните установку!  |
|      | Установка длится Более 30 сек.  | Сбой в процессе установки.  | 1 Убедитесь что поле обнаружения чистое<br>и заново проведите установку .  |
|      |   | Другой датчик является причиной помех.  | 1 Задайте разные частоты для каждого датчика.  |
|      | Датчик не разблокируется и красный светодиод быстро мигает.                   | Нужен код доступа Для разблокировки.  | 1 Введите правильный код доступа.<br>2 Если вы не знаете кода доступа выкл и вкл питание для смены или удаления кода доступа.  |
|      | Датчик не отвечает на управление с пульта.                                    | В пульте разрядились Или неправильно установлены батарейки.                           | 1 Проверьте батареи при необходимости замените их.   |
|      |   | Пульт не направлен на приёмник  | 1 Направьте пульт ДУ на приёмник   |
|      |   | На датчик не подаётся питание.  | 1 Проверьте питание датчика..  |



BEA hereby declares that the CONDOR is in conformity with the basic requirements and the other relevant provisions of the directives 1999/5/EC and 2004/108/EC.  
Angleur, April 2011                      Jean-Pierre Valkenberg, authorized representative  
The complete declaration of conformity is available on our website: [www.bea.be](http://www.bea.be)



Only for EC countries: According the European Guideline 2002/96/EC for Waste Electrical and Electronic Equipment (WEEE)

